

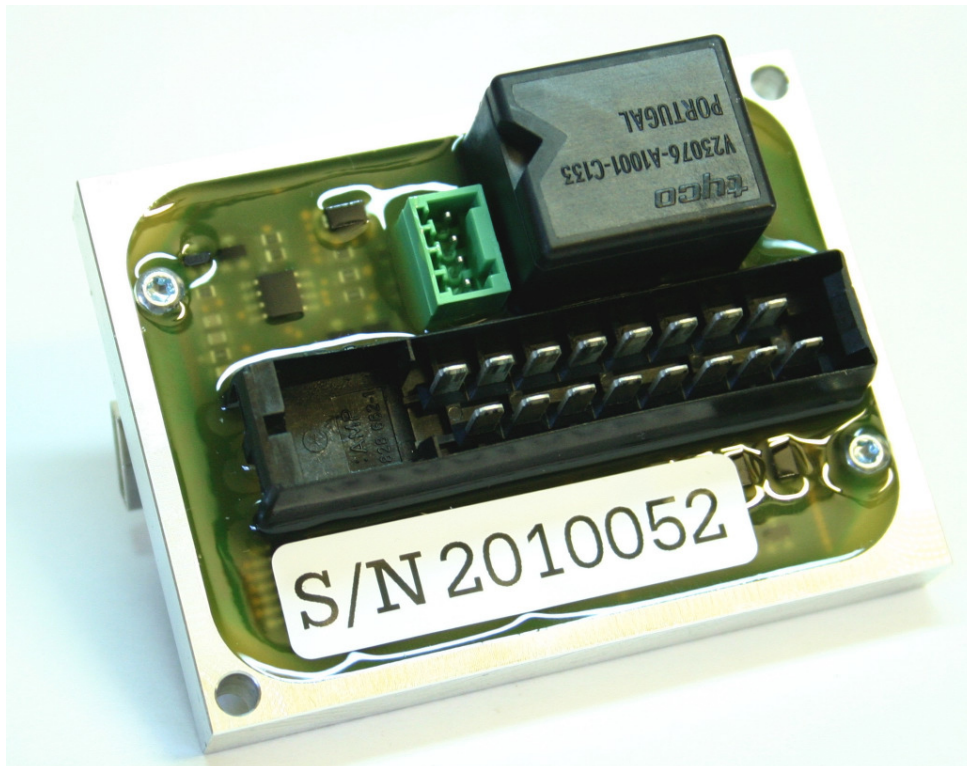
# ID

## MICROELEKTRONIK & MEßTECHNIK

MEINE - GERMANY

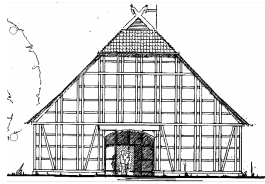
ABBESBÜTTELER STR. 6  
38527 MEINE  
PHONE +49-(0)5304-931285  
WEB WWW.ID-MICRO.DE

### *CAN Micro Module H-Bridge* *CAN Schnittstellenerweiterung zur Motoransteuerung*



Satellitenrechner zur kostengünstigen Erweiterung von CAN-Netzwerken.

- sehr kompakte, robuste Bauform
- CAN-fähiger 8051-Prozessor
- 4 Ausgänge unterschiedlicher Belastbarkeit
- 4 A/D-Eingänge



**Technische Daten:**

Stromversorgung:		<ul style="list-style-type: none"> <li>• Spannung 10..16 Volt (Optional 24-V Betrieb)</li> <li>• Stromaufnahme ca. 100 mA @ 13.8 V (ohne Sensoren und Lasten)</li> <li>• Rechner läuft bis ca. 7 Volt</li> <li>• Verpolschutz</li> <li>• Transientenschutz</li> </ul>
Prozessor		Atmel T89C51CC01, 20 Mhz (optional T89C51CC03)
Speicher	Flash (Programm) RAM (Daten) EEPROM	32 kByte (optional mit Atmel T89C51CC03 auf 64kB erweiterbar) 1280 Byte 2 kByte (Prozessor intern)
Schnittstellen	Kommunikation	<ul style="list-style-type: none"> <li>• 1 * CAN (physical layer 82C251, max. 1 MBit/sec.)</li> <li>• 1 * RS 232</li> </ul>
	Sensorversorgung	<ul style="list-style-type: none"> <li>• 5 Volt, max. 500 mA</li> <li>• Spannung der Sensorversorgung rücklesbar (Erkennung von Überlast oder Kurzschluß).</li> </ul>
	Eingänge	4 mit Tiefpassfilter und Überspannungsschutz, Eingangsspannungsteiler. Konfiguration: <ul style="list-style-type: none"> <li>• Bürde 1kOhm zur Auswertung von ind. Namur-Sensoren</li> <li>• Alle Kanäle für Analog- und Digitalerfassung nutzbar</li> <li>• Analogmeßbereich 0..10V, Auflösung 10 bit</li> </ul>
	Ausgänge	4 Schaltausgänge <ul style="list-style-type: none"> <li>• 2 high-side schaltend (26mOhm typ.), je 4A belastbar, kurzzeitig bis 10A</li> <li>• 2 low-side schaltend (14mOhm typ.), je 6A belastbar, kurzzeitig bis 15A</li> <li>• Gesamtbelastung 12A, kurzzeitig bis 24A</li> <li>• physikalischer Zustand rücklesbar (Erkennung Kurzschluß / Kabelbruch)</li> <li>• PWM-fähig</li> <li>• Extern als H-Brücke zusammenschaltbar</li> </ul>
Verschiedenes	Interne Diagnose	Messung interner Spannungen: <ul style="list-style-type: none"> <li>• Spannungsversorgung des Gerätes</li> <li>• Sensorversorgung 5V</li> </ul>
	Pprogrammierung	Programmänderungen können mit Standard-PC über serielle Schnittstelle durchgeführt werden.
	Sicherheit	Alle Schaltausgänge sowie die Sensorversorgungen können über ein zusätzliches Sicherheitsrelais stromlos geschaltet werden. Dieses dient auch als aktiver Verpolungsschutz.
	CAN-Protokoll	Zur einfachen Nutzung kann der Baustein über ein einfaches CAN-Protokoll angesprochen werden. Die Erstellung von Programmen für den Rechner ist somit im Allgemeinen nicht notwendig. Auswahl verfügbarer CAN-Commands: <ul style="list-style-type: none"> <li>• Set Actors</li> <li>• Request digital Sensors</li> <li>• Request analog Sensors</li> <li>• Set CAN_ID</li> <li>• Request Modul SW Rev.</li> <li>• Request Modul Seriennummer</li> <li>• Motor Setup</li> <li>• Move Motor</li> </ul>
Elektromechanik	Abmessungen Gewicht Anschluß Kabelbaum RS232 Gehäuse Schutz der Elektronik	60 * 80 * 29 mm <sup>3</sup> (B*T*H) ca. 120 g AMP Timer, 16-pol, von außen steckbar, mit Steckverriegelung Phoenix Contact COMBICON, 4-pol Unterteil Aluminium gefräst Elektronik mit PU-Harz vergossen für optimalen Schock- bzw. Vibrationsschutz

Stand 04.11.2015